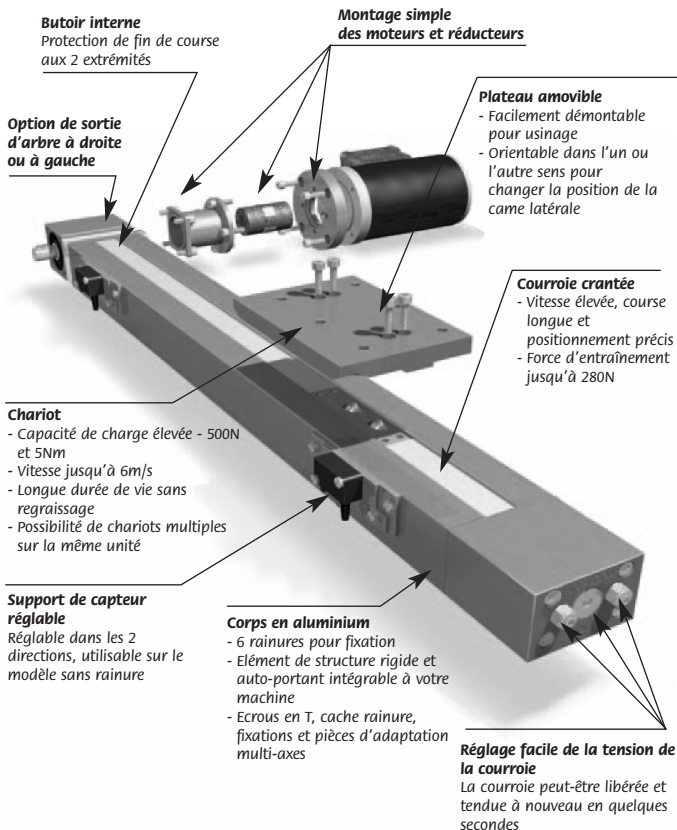


Unité de translation motorisée

PDU

Principe



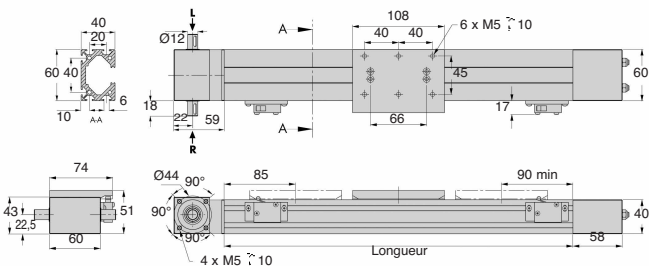
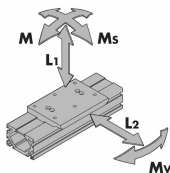
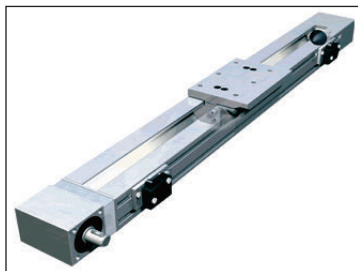


Unité de translation motorisée

Unité de translation seule

PDU

- Unité à piloter avec les motoréducteurs PDU2-GMK



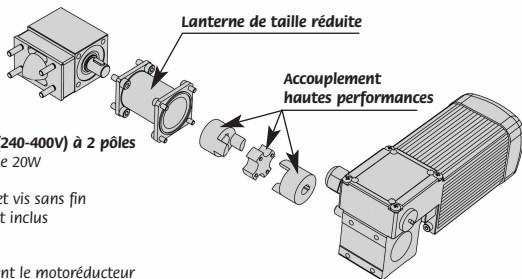
REMISES

| | | |
|-----------|----|-------------|
| Qté | 1+ | 6+ |
| Rem. Prix | | sur demande |

| Références | Longueur (mm) | Capacité de charge du chariot | | | | | Prix Uni. |
|------------------------------|---------------|-------------------------------|--------|---------|---------|--------|-----------|
| | | L1 (N) | L2 (N) | Ms (Nm) | Mv (Nm) | M (Nm) | |
| Arbre moteur à droite | | | | | | | |
| PDU2-L500-R-T | 500 | 500 | 500 | 5 | 14 | 14 | 1489,64 € |
| PDU2-L1000-R-T | 1000 | 500 | 500 | 5 | 14 | 14 | 1539,32 € |
| PDU2-L1500-R-T | 1500 | 500 | 500 | 5 | 14 | 14 | 1589,07 € |
| Arbre moteur à gauche | | | | | | | |
| PDU2-L500-L-T | 500 | 500 | 500 | 5 | 14 | 14 | 1489,64 € |
| PDU2-L1000-L-T | 1000 | 500 | 500 | 5 | 14 | 14 | 1539,32 € |
| PDU2-L1500-L-T | 1500 | 500 | 500 | 5 | 14 | 14 | 1589,07 € |

Unité de translation motorisée

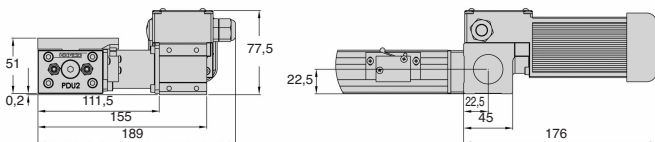
PDU Motoréducteur triphasé asynchrone



- Moteur triphasé (240-400V) à 2 pôles
- Puissance nominale 20W
- Conforme IP65
- Réducteur à roue et vis sans fin
- Kit d'accouplement inclus

Info.

Les références incluent le motoréducteur et toutes les pièces d'assemblage



REMISES

| | | |
|-----------|-------------|----|
| Qté | 1+ | 6+ |
| Rem. Prix | sur demande | |

Motoréducteur

| Références | Vitesse nominale à 50Hz (m/s) | Rapport | Force linéaire nominale (N) | Poids (kg) | Prix Uni. |
|------------|-------------------------------|---------|-----------------------------|------------|-----------|
| PDU2GMK-10 | 0,448 | 10:1 | 30 | 1,53 | 602,58 € |
| PDU2GMK-15 | 0,298 | 15:1 | 47 | 1,53 | 602,58 € |
| PDU2GMK-25 | 0,179 | 25:1 | 76 | 1,53 | 602,58 € |
| PDU2GMK-45 | 0,099 | 45:1 | 123 | 1,53 | 602,58 € |
| PDU2GMK-60 | 0,074 | 60:1 | 154 | 1,53 | 602,58 € |
| PDU2GMK-80 | 0,056 | 80:1 | 171 | 1,53 | 602,58 € |

Capteurs

| Références | Type | Prix Uni. |
|---------------|----------------------------|-----------|
| PDU2-V3SWA-IN | Capteur inductif + support | 220,55 € |
| PDU2-V3SWA-M | Capteur mécanique | 100,43 € |

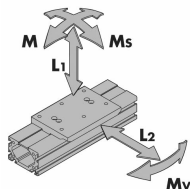
Calcul de la fréquence d'entretien

Après une longue utilisation, le chariot peut acquérir un faible jeu. Celui-ci peut-être éliminé en corrigeant le réglage du chariot.

L'unité retrouvera ainsi son état d'origine.

L'opération de réglage est rapide et simple, et peut sans inconvénient être effectuée plusieurs fois. Le tableau ci-dessous donne les efforts admissibles sur le chariot, et la formule qui suit permet de calculer la fréquence d'entretien.

| Capacité de charge du chariot | | | | |
|-------------------------------|------|-----|------|------|
| L1 | L2 | Ms | Mv | M |
| 500N | 500N | 5Nm | 14Nm | 14Nm |



Pour déterminer la fréquence d'entretien, calculer d'abord le coefficient de charge à l'aide de l'équation ci-dessous.

$$LF = \frac{L1}{L1(max)} + \frac{L2}{L2(max)} + \frac{Ms}{Ms(max)} + \frac{Mv}{Mv(max)} + \frac{M}{M(max)} \leq 1$$

$$\text{Fréquence d'entretien (km)} = \frac{5000}{(0,25 + 0,75 \times LF)}$$

Note : la durée de vie sera égale à plusieurs intervalles d'entretien

Données utiles

| | |
|--|------------------|
| Rayon de poulie (R) : | 15,3mm |
| Force linéaire maxi (Fmax) : | 280N |
| Course/Tour d'arbre : | 96mm |
| Poids total de l'unité avec rainures : | 0,0022 x L + 1,4 |
| Poids total de l'unité sans rainures : | 0,0035 x L + 1,4 |